

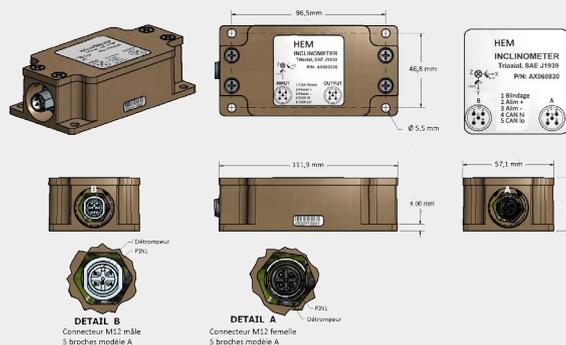
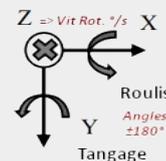
INCLINOMÈTRE DYNAMIQUE de 5 à 100 Hz - CAN J1939

FONCTIONNALITÉS :

- ✓ Mesures Dynamiques Précises en Temps Réel.
- ✓ Mesures de Roulis et Tangage par rapport à la Gravité.
- ✓ Mesure de la Vitesse de Rotation autour de l'axe Z.
- ✓ Plage de mesure de $\pm 180^\circ$ en Roulis et Tangage.
- ✓ Fréquence de Coupure du Filtre ajustable de 1 à 50 Hz.
- ✓ Débit de sortie des Trames CAN ajustable de 1 à 100 Hz.
- ✓ Mesures d'Accélérométrie tri-axiale en option.
- ✓ Interface de sortie des données en CAN-J1939.
- ✓ Alimentation Compatible 12V & 24 V continu.
- ✓ Boîtier robuste et étanche (IP67) en aluminium.
- ✓ Connectique standard M12 à 5 broches.
- ✓ Plage de température d'utilisation de -40 à $+85^\circ\text{C}$.
- ✓ Livré pré-configuré, logiciel de configuration en option.

APPLICATIONS :

- ✓ Machines Agricoles, Outils et Accessoires.
- ✓ Véhicules Industriels & Tous Terrains.
- ✓ Engins de Chantiers et Miniers.
- ✓ Contrôle et Stabilisation des Machines Industrielles et des Navires.
- ✓ Composant intégré de systèmes de navigation avancée.



Spécifications de l'inclinomètre CAN bus		
Paramètre	Valeur	Informations
Plage de mesure	Roulis et Tangage : $\pm 180^\circ$	Relativement à la gravité
Résolution	$0,06^\circ$	Résolution effective (3,46 * Bruit RMS). Maximum à FC = 5 Hz
Incertitude	$\pm 2^\circ$ maximum	À 25°C
Dérive en température	$\pm 3^\circ$ maximum	Sur la plage de température d'utilisation.
Non-linéarité	$\pm 0,1\%$	maximum, à 25°C
Diaphonie entre les axes	$\pm 1\%$ maximum	à 25°C

HEM data, inclinomètre Dynamique 5 @ 100 Hz CAN-J1939

Spécifications		
Paramètre	Valeur	Informations
Fréquence de Coupure	1 à 50 Hz. 5 Hz par défaut.	Sélectionnable par l'utilisateur ¹
Temps d'établissement	≤ 0,2 s	Typique à la FC par défaut. De 0 à 95% de la valeur de la fréquence de sortie.
Tension d'alimentation	9 à 36 V continu	12V & 24V supportés.
Courant d'alimentation	- 20 mA ³ - 30 mA ³	- Maximum sur 24V - Maximum sur 12V
Protection	Inversion de polarité & contre les transitoires ²	
Nombre de ports CAN	1	Pour émettre des données et modifier ¹ la configuration interne de l'inclinomètre.
Normes de communication	SAE-J1939 ISO-11898 - Compatible CAN 2.0 A & B.	- Le support complet pour un calculateur J1939 est fourni. Par défaut, l'inclinomètre transmet les mesures angulaires sur le réseau CAN sur le PGN 61459. Des PGN configurables par l'utilisateur sont également disponibles. - Communication sur paire torsadée terminée par résistances de 120Ω, vitesse de transmission jusqu'à 1 Mb/s. Aucune terminaison n'est installée dans l'appareil. - Contrôleur interne CAN.
Protection du bus CAN	- Court-circuit à la terre - Connexion à l'alimentation	- Uniquement en 12V.
Type de capteur	MEMS	Composant microélectromécanique à semi-conducteur.
Configuration de l'appareil	Par l'utilisateur avec ADAQ Config ou en usine	Configuration permanente sur mémoire flash interne.
Température de fonctionnement	-40°C à + 85°C	
Indice de Protection	IP67, Connecteurs M12 compris.	
Chocs et Vibrations ⁴	<p>La composante Sinusoidale de l'analyse vibratoire a été réalisé suivant la norme MIL-STD-202G, méthode 204D. Conditions des test C (10 g crête). Après recherche et analyse de résonance, aucune fréquence caractéristique n'a été observé. Caractéristique de balayage : 10 à 2.000 Hz à 10 Hz Période de balayage : 20 minutes Durée du test : 8 h/axe Intensité du test : 10 g crête</p> <p>La composante Aléatoire de l'analyse vibratoire a été réalisé suivant la norme MIL-STD-202G, méthode 214A. Conditions des test I / B (7,68 g RMS): Plage de fréquence : 5 à 2000Hz Durée du test : 8h/axe Intensité RMS : 7,68 g RMS</p> <p>La composante Choc de l'analyse repose sur la norme A MIL-STD-202G, méthode 213B, condition de test A. La durée de l'impulsion a été réduite de 11 à 9 ms en raison des limites de la machine d'essais utilisée. 8 tests par axe ont été effectuées au lieu de 6. Conditions des tests : Type d'impulsion : demi-sinus Durée d'impulsion : 9 ms Valeur de crête : 50 g Impulsions par axe : 8</p>	
Boîtier	En métal anodisé équipé de 2 connecteurs M12 à 5 broches ⁵ .	
Dimensions	Voir le croquis sous la photo du capteur.	
Poids	340 grammes	

¹ Nécessite le logiciel de configuration optionnel, fourni avec son interface de communication.

² Résiste à 80 VDC à 25 °C pendant 2 minutes en démarrage accéléré.

³ CAN bus connecté et actif.

⁴ Le capteur MEMS seul, peut supporter jusqu'à 20000 g maximum.

⁵ Les deux connecteurs M12 sont physiquement raccordés au même bus CAN. Ils permettent de chaîner l'inclinomètre facilement.